

Slash team

برنامج الهندسة المعلوماتية – الجامعة الافتراضية السورية

ميادة ميرو	تفريغ الطالب/ة:
د. فائز مشتتا	المدرس المحاضر:
viewing	عنوان المحاضرة
8	رقم المحاضرة
2022/12/17	تاريخ بث المحاضرة

VIEWING الرؤية

مفهوم الرؤية في الفضاء ثلاثي الأبعاد

مقدمة:

المقصود ب **viewing** هنا هو الرؤية في الفضاء ثلاثي الأبعاد

أي كيف أحدد موقع الكاميرا واتجاهها الذي يحدد حجم رؤية معينة **viewing volume**

والأغراض الموجودة ضمن **viewing volume** هي الأغراض التي تكون مرئية للكاميرا

والأغراض خارج ال **viewing volume** غير مرئية للكاميرا.

مثال:

ليكن لدينا المشهد التالي



بحسب مكان الكاميرا واتجاهها نستطيع تحديد ال **viewing volume**

والأغراض الغير مرئية وغير موجودة ضمن ال **viewing volume** أي ضمن رؤية الكاميرا يتم قصها.

مصطلحات مهمة:

• **Viewing volume**

هي منطقة ثلاثية الأبعاد تحتوي على الأغراض التي تكون مرئية للكاميرا.

• **Projection**



هي عملية الإسقاط التي تنقلنا من فضاء 3D الى 2D أو من فضاء 4D الى 3D

- Projection plane

المستوي الذي يحوي على الصورة ثنائية البعد.

- Viewing window

هي نافذة مستطيلة الشكل تحوي الصورة المقطوع منها الأغراض الغير مرئية للكاميرا.

- Clipping

هي عملية قص أو حذف كل الأغراض أو أجزاء الأغراض التي تقع خارج viewing volume

- View port

هو مستطيل ثنائي البعد يحوي على النافذة التي سيتم اظهارها على الشاشة.

(قد تكون جزء من المشهد فقط)

كل الأغراض الموجودة في المشهد ثلاثي البعد ستتغير بشكل متسلسل ضمن ال pipeline حيث ال pipeline هو سلسلة من التحويلات الهندسية التي تطبق على الأغراض ضمن المشهد.

نحتاج الى التحويل بين 3 شبكات للإحداثيات

- World coordinate

- Camera coordinate

- Screen coordinate

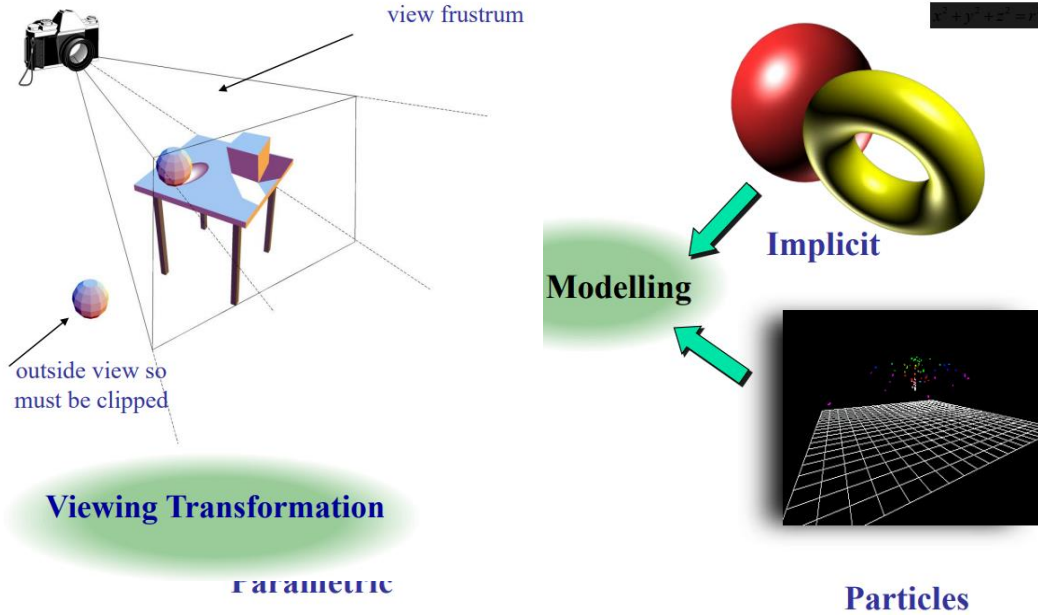
مقارنة بين عملية التقاط صورة بكاميرا وتصميم مشهد ضمن الحاسب

الكاميرا	الحاسب
• تهيئة الكاميرا • فتح ال shutter • عرض الصورة على الفلم	• نختار نوع الإسقاط. • نحدد موقع الكاميرا واتجاهها. • عملية قص الأغراض خارج مجال الرؤية. • عملية الإسقاط.

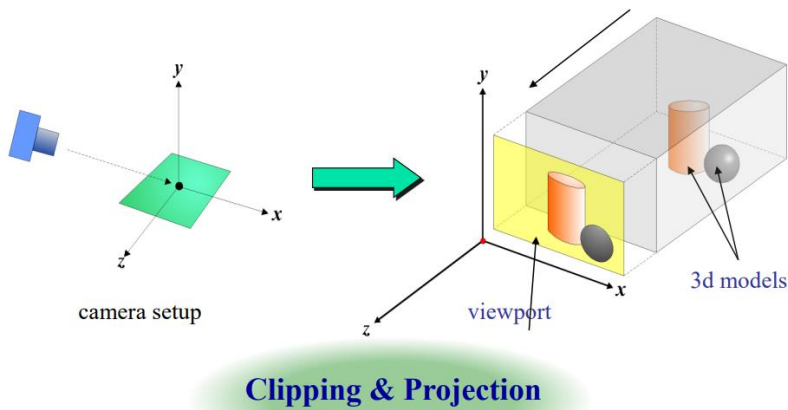


المشهد قد يتكون من عدة أغراض ثلاثية البعد

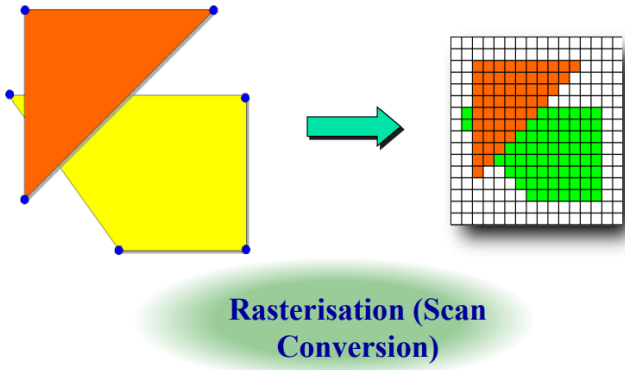
THE THREE-DIMINTON VIEWING PIPELINE



- جميع الأغراض ضمن منطقة ال view مرئية لكاميرا بينما الأغراض خارج هذه المنطقة غير مرئية.



- الأغراض ثلاثية الأبعاد نسقطها بشكل ثنائي الأبعاد.



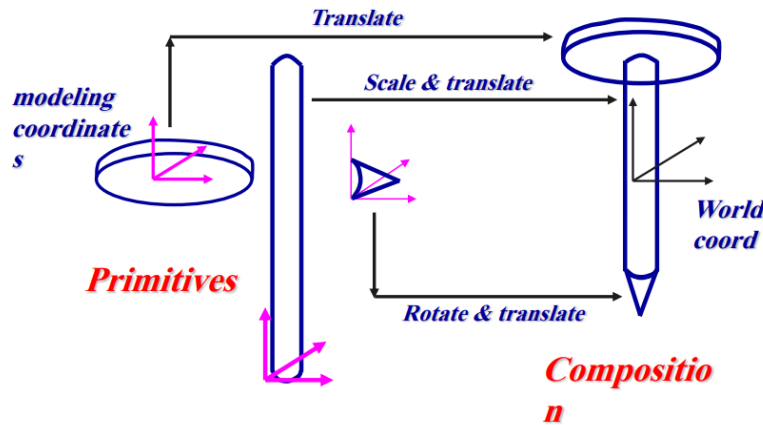
- عملية تحويل الأشكال من شكلها الهندسي الى صورة (مجموعة من البكسلات).

خطوات مخطط عملية الرؤية:

1. Modeling transformation

كل غرض يكون له جملة إحداثيات خاصة به

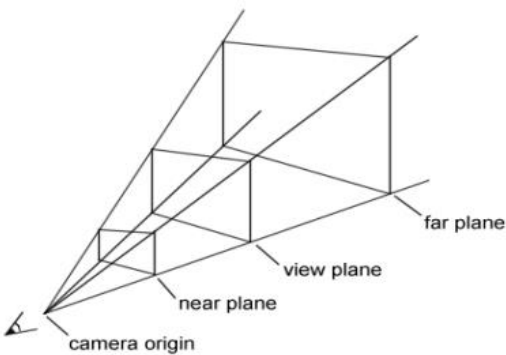
أحتاج لجمعهم ضمن احداثيات مشتركة بواسطة بعض التحويلات الهندسية.



2. Viewing transformation

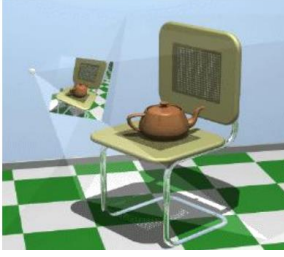
يحدد موقع الكاميرا واتجاهها وبالتالي يحدد ال viewing volume ونحدد نوع الإسقاط.

نعتبر أن الكاميرا موجودة في مركز الإحداثيات ونحدد ال viewing volume على حسب مستويين قريب وبعيد وكل شيء خارج المستويين يتم حذفه.



3. Clipping

هي عملية قص الأغراض أو أجزاء الأغراض خارج ال viewing volume.



4. Projection

ننتقل من فضاء ثلاثي الأبعاد الى فضاء ثنائي الأبعاد.

5. rasterization

نحول المشهد الى مجموعة من الصور يتم عرضها على الشاشة.

معاملات مهمة:

- موقع الكاميرا.

موقع الكاميرا افتراضياً في مركز الاحداثيات.

- اتجاه الكاميرا.

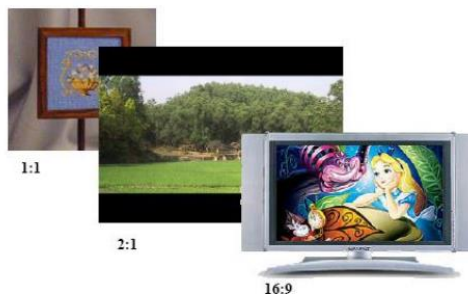
يتم تحديد اتجاه الكاميرا عن طريق شعاع look vector

يجب أن أعرف أين تنظر الكاميرا كما يمكن تحديد نقطة مرجعية على الغرض وتحديد اتجاه الرؤية بالناظم على هذه الأشعة. (كما في العين البشرية)

- Aspect Ratio

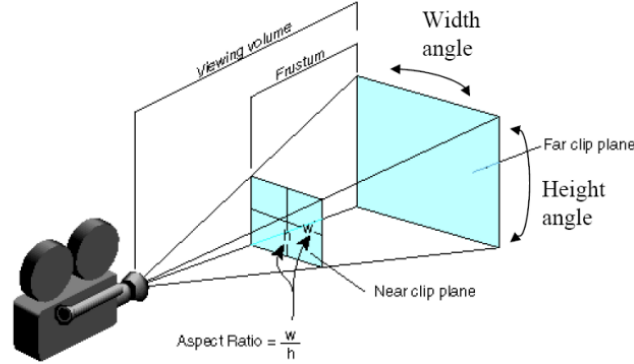
هي نسبة العرض على طول الصورة وتكون حسب نوع الجهاز

- Square viewing window has aspect ratio of 1:1
- Movie theater “letterbox” format has aspect ratio of 2:1
- NTSC television has an aspect ratio of 4:3, and HDTV is 16:9



• زاوية الرؤية.

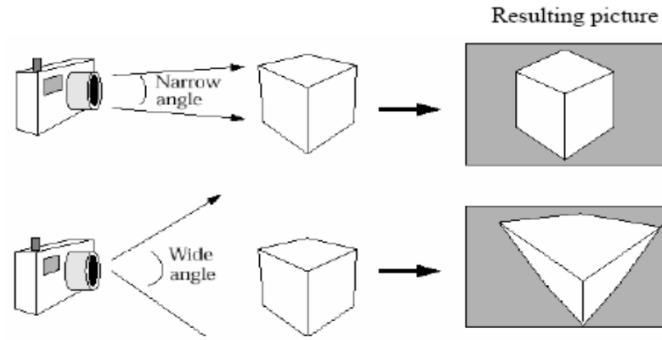
لدينا زاويتين Height angle و width angle



We specify Height Angle, and get the Width Angle from:

(Aspect Ratio * Height Angle)

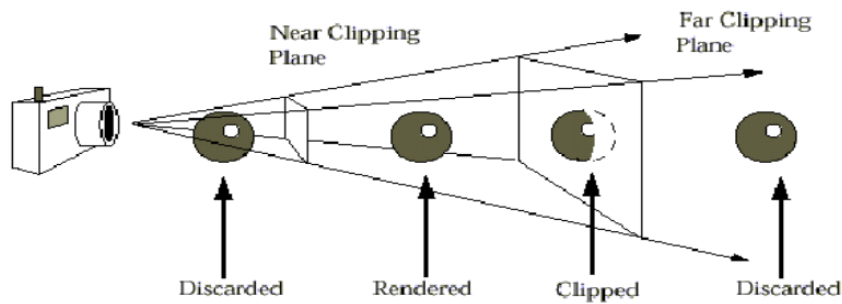
بعد تحديد الزاوية يكون لدينا إما narrow angle أو wide angle



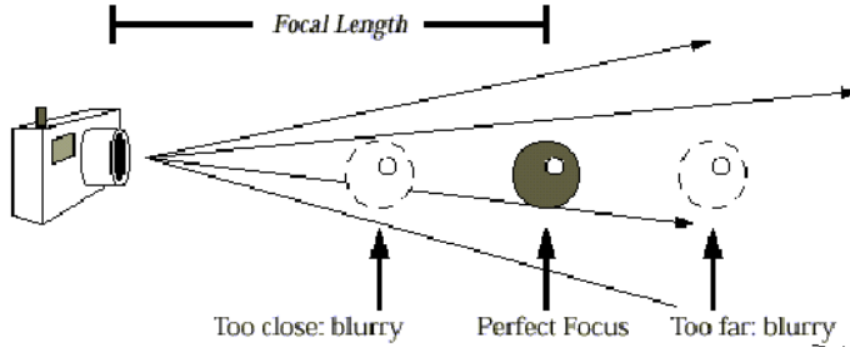
• المستوي الأمامي والخلفي للقطع.

لدينا مستويين قريب أمامي وبعيد خلفي بحيث جميع الأغراض التي قبل المستوى الأمامي تحذف (لأنها تحجب رؤية باقي الأغراض) وجميع الأغراض التي بعد المستوى الخلفي تحذف (لأنها صغيرة جداً لترى)

• Focal length



هو الطول المثالي لعملية focal

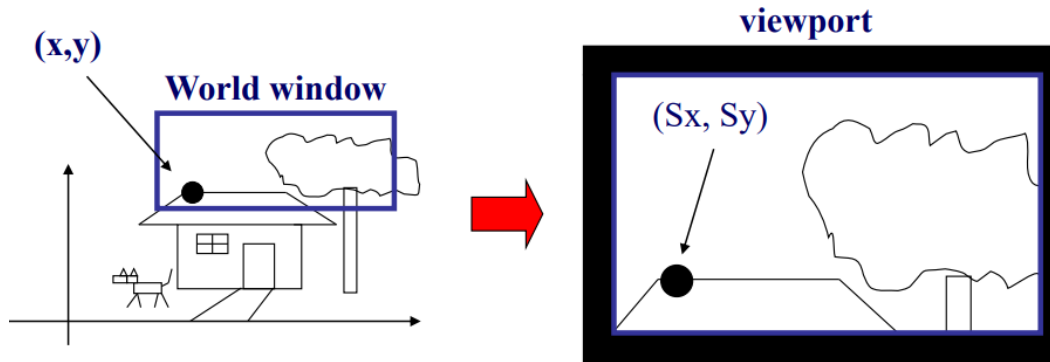


• الإسقاط

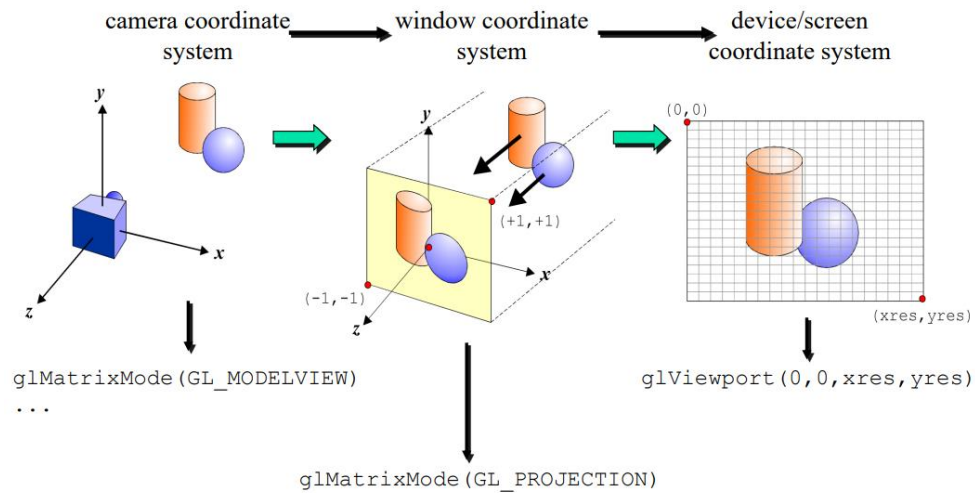
ملاحظة: لن ندخل بالعمليات الرياضية والتحويلات الهندسية لجميع ما سبق.

VIEW PORT

هو جزء من المشهد يتم الانتقال له من الاحداثيات x, y الى الاحداثيات S_x, S_y

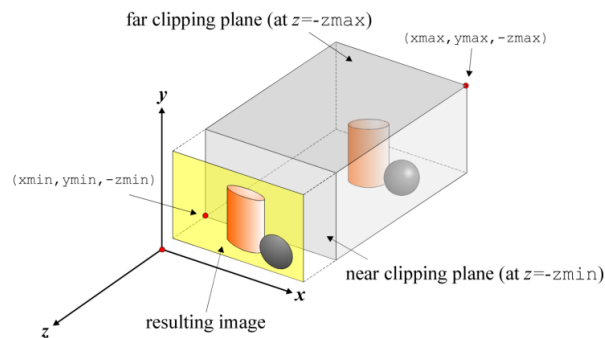


التطبيق على OPEN GL



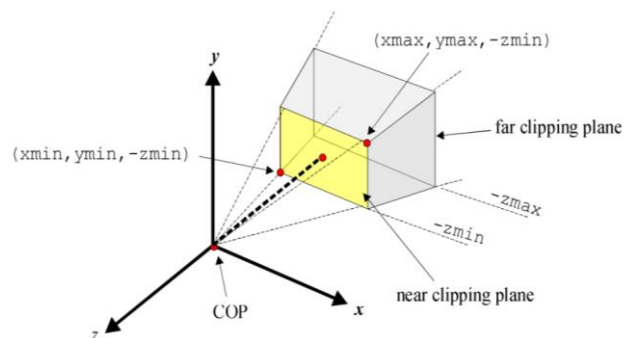
الاسقاط في OPEN GL

```
glOrtho(xmin, xmax, ymin, ymax, zmin, zmax);
```



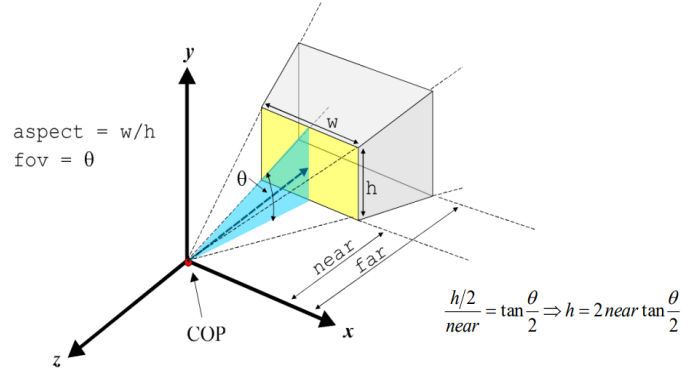
PRESPECTIVE PROJECTION الاسقاط بنقطة تلاشي

```
glFrustrum(xmin, xmax, ymin, ymax, zmin, zmax);
```



طريقة ثانية:

```
gluPerspective (fov, aspect, near, far);
```

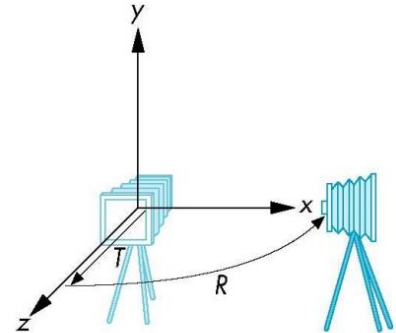


POSITION OF CAMERA موقع الكاميرا

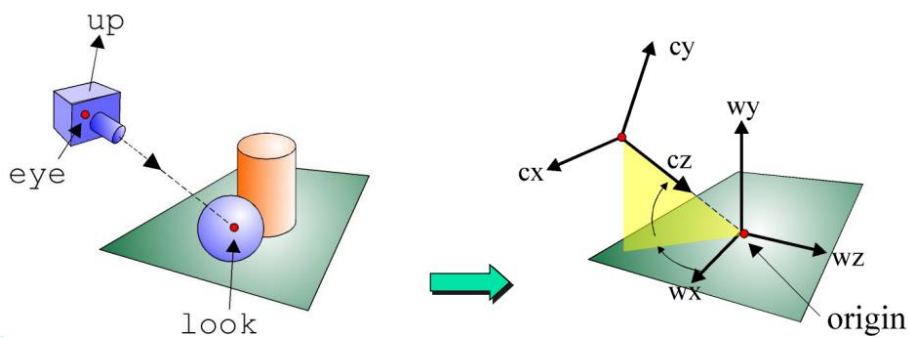
لدينا حالتين:

1. استخدام توابع انسحاب ودوران

```
glMatrixMode(GL_MODELVIEW);  
glLoadIdentity();  
glTranslatef(0.0, 0.0, -d);  
glRotatef(90.0, 0.0, 1.0, 0.0);
```



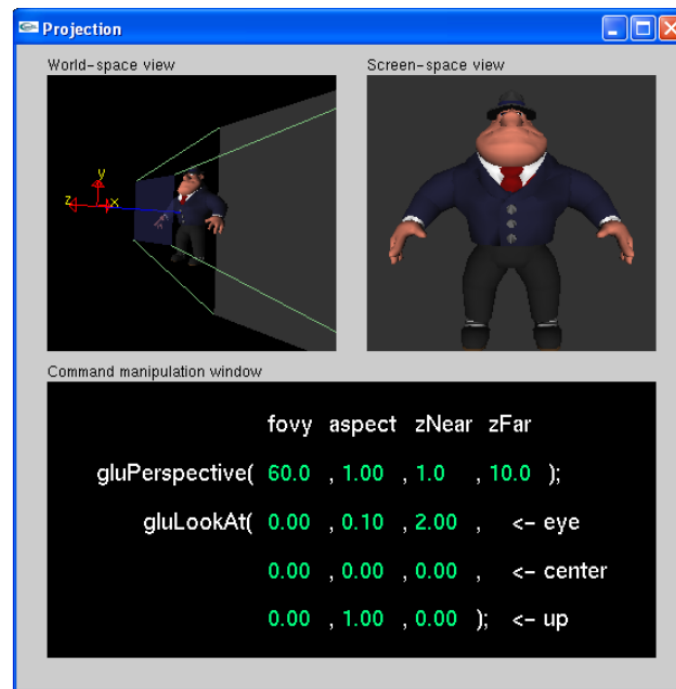
2. استخدام تابع gluLookAt



```
gluLookAt(eyex, eyey, eyez, lookx, looky, lookz, upx, upy, upz);
```

camera position in world coordinates a point centered in camera's view a vector defining the camera's vertical

مثال:



VIEW PORT

```
glViewport(int x, int y, int width, int height);
```

location of bottom left
of viewport within the
window

dimension in pixels
of the viewport

نهاية المحاضرة التثامنة

